

高精度大貫通穴径中空パワーチャック High Precision, Ultra-large Through-hole, High-speed Power Chuck

Next Generation Standard Chuck | 5

特許第6411619号 Pat. No. 6411619 特許第6345321号 Pat. No. 6345321

常識を覆す次世代の標準チャック The next generation standard chuck ジョー成形直後の把握精度O.O1mm T.I.R.以下。※

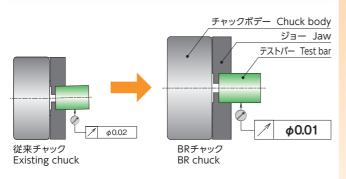
Gripping accuracy of 0.01mm T.I.R. or less immediately after jaw forming.*

*CE対応品 *CE corresponding

2021年度日本機械学会賞(技術)受賞 Received the 2021 JSME Award (Technology)

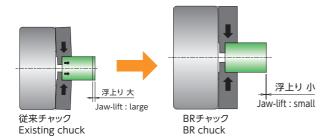
●常識を超える0.01mm T.I.R.以下の把握精度。* 標準チャックの常識を覆す把握精度により仕上 加工にも最適。

Gripping accuracy of 0.01mm T.I.R. or less* Unprecedented high gripping accuracy of standard chuck is also suitable for finish machining.



●安定した加工品質 ジョーの浮き上がりの低減により安定した加工 品質を実現します。

Stable machining quality Reduced jaw-lift provides stable machining quality.



●当社のB-200、BB200チャックとの取付互換。 既存のシリンダが使用可能で、最小のコストで 最高の性能を導入いただけます。

Interchangeable with Kitagawa B-200 and BB200 series. Continued use of the currently used rotary hydraulic cylinder allows you to implement the best performance at the lowest cost.

※BR12では、把握精度は0.015mmT.I.R.となります。 *Only for BR12, the gripping accuracy is 0.015mmT.I.R. ●オプションの特殊Tナットの使用でさらに高精度に。

Tnut-Plusの使用によりジョーの再成形が不要。 ジョー脱着後の把握精度0.01mm T.I.R.以下を実現。*

当社標準ソフトジョー(SJ形)を使用可能。 高い再現性は当社製のソフトジョーでのみ実現できます。 他社製のジョーでは再現精度が悪化したり、チャック摺動 面の焼付きや部品損傷が発生したりする恐れがあります。 ジョーの取付再現性が非常に高いため、高価な特殊 ジョーは不要です。

With the optional special T-nuts, it will become more accurate.

Use of the optional Tnut-Plus eliminates the need for jaw reforming.

Gripping accuracy 0.01mm T.I.R. or less even detaching andattaching formed jaws.**

Kitagawa standard soft jaws (SJ) are usable. High repeatability can be realized only with Kitagawa genuine soft jaws. Use of jaws manufactured by a third party may cause deterioration of repeatability. sliding surface seizure or damage to parts. Due to high accuracy of jaw mounting expensive special jaws are not needed.

- *Tnut-Plusの詳細はP9をご確認ください。
- *See page 9 about Tnut-Plus.

オプションの特殊Tナット Optional special Tnut

nut-Plus

特許第6345375号 Pat. No. 6345375



BRチャックを使いこなす To master BR series

●BRチャック専用サイト Special website for BR chuck

BRchuck.com

●動画で特徴をご案内 Introducing with video





English

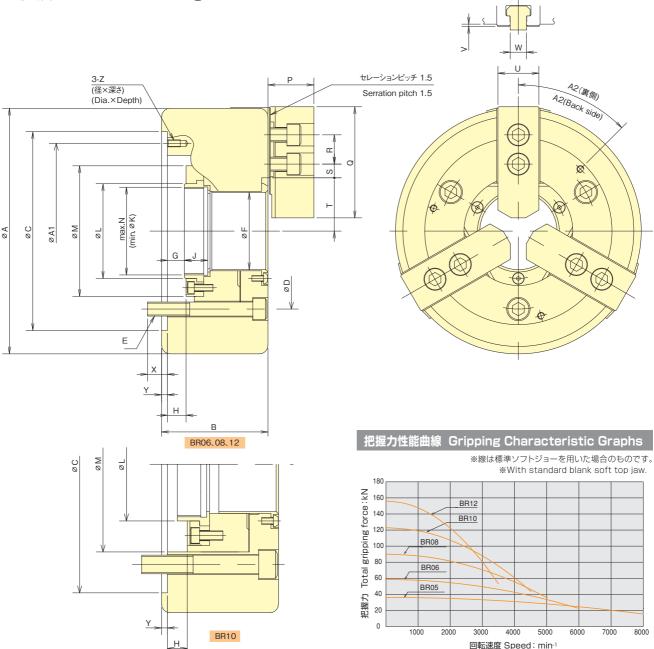




English



■寸法図 Dimensional Drawings



■ 寸法表 Dimensions ※ドローナットのねじは未加工です。 ※Blank draw nut equipped.

寸法 型式 Dimensions Model	Α	В	C (H6)	D	Е	F	G max.	G min.	H max.	H min.	J	K	L	М	N max.	Р	Q	R	S max.	S min.	T max.	T min.	U	V	w	Х	Υ	z	Α1	A2
BR05	135	60	110	82.6	3-M10	33	1	-9	10	0	20	12	45	68.7	M40x1.5	26	54	14	20.75	4.25	26.6	23.9	23	1.8	10	15	4	M6x12	96	30°
BR06	170	81	140	104.8	3-M10	53	11	-1	12	0	17.5	20	66	89.7	M60×2	33.2	72	20	21.25	9.25	36.05	33.3	31	2	12	16	5	M6×11	116	90°
BR08	210	91	170	133.4	3-M12	66	14.5	-1.5	16	0	20	30	81	111.6	M75×2	39.2	95	25	23.75	11.75	45.5	41.8	35	2	14	17	5	M6×11	150	45°
BR10	254	100	220	171.4	3-M16	81	8.5	-10.5	19	0	25	45	97	150	M90×2	43.2	110	30	32.25	11.25	54	49.6	40	2	16	22	5	M8×15	190	75°
BR12	315	108	300	235	3-M20	106	8	-15	23	0	28	50	124	166.7	M115×2	52	111	30	45.75	12.75	68.8	63.5	50	2.8	21	29	6	M10×16	260	75°

■仕様表 Specifications ※把握径/把握範囲は標準のソフトジョーを使用した場合。※Gripping dia./ Gripping range is with standard jaws.

仕様 型式 Specification Model	ります 貫通穴径 S Thru-Hole mm	mm	ng range Min.	ジョーストローク (直径) Jaw Stroke(diameter) mm	ブランジャストローク Plunger Stroke mm	許容最高回転速度 Max. Speed min ⁻¹	許容最大入力 Max. Draw Bar Pull Force kN	最大静的把握力 Max. Gripping Force kN	最高回転時の動的把握力 Dynamic gripping force at max. speed kN	質量 Net Weight kg	慣性モーメント Moment of inertia kg・m²	適合シリンダ Matching Cylinder	許容最大油圧力 Max. pressure MPa	標準ソフトジョー Matching Soft top jaw	
BR05	33	135	7	5.4	10	8000	16.6	36	15.5	6.2	0.015	F0933H	3.3	SJ05N1	
BR06	53	170	16	5.5	12	6000	23	58.5	22.5	12.8	0.052	SR1453	2.3	SJ06B1	
DNUO	03	170	10						22.0	12.0	0.002	SS1453K	2.1	300001	
BR08	66	210	22	7.4	16	5000	35	90	36	22.2	0.14	SR1566	3.2	SJ08B1	
DNUO	00	210 2		7.4	10	3000	30		30			SS1666K	2.5		
BR10	81	254	31	8.8	19	4500	49	123	44	35.8	0.32	SR1781	3.4	- SJ10B1	
BRIU	01	204	JI	0.0	19			123	44	33.8	0.32	SS1881K	3.1	301081	
BR12	106	315	44	10.6	23	3500	60	156	53	57.0	0.80	SS2110K	3.0	SJ12N1	

[※]質量・慣性モーメントは取付ボルト、ソフトジョーを含んだもので、マスタージョー位置はストローク中央、ソフトジョー位置は外形図に記載の取り付け位置として 計算しています。

^{*}The weight and the moment of inertia include mounting bolts and soft jaws.

The calculation is assuming that the master jaws are at the centre of stroke and soft jaws are at as of the outline drawing.